

## MANUALE D'USO E MANUTENZIONE

motori tubolari Ø 45 mm e Ø55 mm con finecorsa meccanico e ricevitore radio 433,42MHz



Gentile cliente, la ringraziamo per aver acquistato un prodotto STAFER. Questo manuale descrive le operazioni necessarie alla corretta installazione dei prodotti V6RX.3 / VM6RX.3 / V7RX.3. Questi motori tubolari con finecorsa meccanici sono ideati per la movimentazione delle principali tipologie di avvolgibile. Le specifiche tecniche del motore sono riportate sull'etichetta applicata al tubo motore. Questi dispositivi non sono stati studiati per uso continuativo. Un utilizzo del prodotto diverso da quanto previsto in questo manuale è improprio e vietato e comporta l'annullamento della garanzia e di qualsiasi responsabilità del produttore. Il montaggio e l'installazione del prodotto deve essere effettuata esclusivamente da un tecnico qualificato. Al termine dell'installazione, tutti i manuali allegati al prodotto devono essere consegnati al cliente finale, il quale è tenuto a conservarli per successive consultazioni. Consultare il sito [www.stafer.com](http://www.stafer.com) per eventuali documenti aggiornati.

### Indice dei contenuti

01. Caratteristiche tecniche
02. Avvertenze
03. Tabelle delle portate e componenti del motore
04. Trasmettitori compatibili
05. Montaggio adattatori
06. Collegamento elettrico
07. Prima installazione (con radiocomando)
08. Regolazione dei finecorsa
09. Aggiungere/cancellare un radiocomando o anemometro
10. Anemometro sole/vento
11. Test radio con anemometro
12. Funzione orientamento (micro movimenti)
13. Funzione d'inversione della rotazione
14. Funzione logica pulsanti
15. Ripristino delle condizioni di fabbrica

### Rispettiamo l'ambiente

Rispettare l'ambiente è un dovere di tutti! STAFER utilizza materiali di imballo riciclabili. Smaltisci i materiali negli appositi contenitori, secondo le norme vigenti sul territorio. Se sei un installatore ed utilizzi un numero elevato di questi motori, informati presso il tuo rivenditore o l'azienda sulla possibilità di ricevere i motori nel formato «imballo a nido», una scelta rispettosa per l'ambiente, che limita ingombri e sprechi riducendo notevolmente la quantità dei materiali di imballaggio. Questo prodotto potrebbe contenere sostanze inquinanti per l'ambiente e pericolose per la salute. Al termine del ciclo di vita del prodotto, segui attentamente le norme sul più corretto smaltimento. E' severamente vietato e pericoloso smaltire il prodotto gettandolo nei rifiuti domestici.

[www.stafer.com](http://www.stafer.com)

VIDEO TUTORIAL YouTube



### Note sui sistemi radio

E' consigliabile non utilizzare sistemi radio in ambienti con forti interferenze (ad esempio in vicinanza di stazioni di polizia, porti, aeroporti, banche, etc). E' comunque opportuno un sopralluogo tecnico prima di installare un qualsiasi sistema radio al fine di individuare possibili fonti di interferenza. I sistemi radio possono essere utilizzati laddove eventuali disturbi o malfunzionamenti del trasmettitore o del ricevitore non presentino fattore di rischio, o se tale fattore è annullato da opportuni sistemi di sicurezza. La presenza di dispositivi radio operanti alla stessa frequenza di trasmissione (433,42 MHz) possono interferire con il ricevitore radio del dispositivo stesso riducendone la portata su tutto il sistema radio e limitando di conseguenza la funzionalità dell'impianto.

## 01. CARATTERISTICHE TECNICHE

Le caratteristiche tecniche del motore sono riportate nell'etichetta applicata al tubo motore. Prima di installare il motore, si consiglia di copiare i dati tecnici (compreso il nome esteso del prodotto) e conservarli in luogo sicuro. Questi dati potrebbero essere utili in caso di successive manutenzioni o assistenza tecnica. Ulteriori caratteristiche comuni alla famiglia di motori V6RX.3 / VM6RX.3 / V7RX.3.

Alimentazione	: 230 Vac 50 Hz	Grado di protezione	: Ip44	Tempo funzionamento continuo	: 4 minuti
Consumo a riposo	: < 0,5W	Classe di isolamento V6/VM6RX.3	: H	Frequenza radio	: 433.42 MHz
Diametro minimo rullo V6/VM6RX.2	: 50 x 1.5 mm	Classe di isolamento V7RX.3	: F	Trasmettitori portatili memorizzabili	: 40
Diametro minimo rullo V7RX.2	: 60 x 1.5 mm	Giri massimi finecorsa	: 28	Sensori radio sole/vento memorizzabili	: 1

## 02. AVVERTENZE

### 02.1 Avvertenze per la sicurezza

L'installazione non corretta può causare gravi ferite. ● Conservare queste istruzioni per eventuali interventi futuri di manutenzione e smaltimento del prodotto. ● Tutte le operazioni di installazione, collegamento, di programmazione e di manutenzione del prodotto devono essere effettuate esclusivamente da un tecnico qualificato e competente, rispettando le leggi, le normative, i regolamenti locali e le istruzioni riportate in questo manuale. ● Il cablaggio elettrico deve rispettare le norme CEI in vigore. La realizzazione dell'impianto elettrico definitivo è riservato, secondo le disposizioni del D.M. 37/2008, esclusivamente all'elettricista. ● Certe applicazioni richiedono il comando a «uomo presente» e possono escludere l'utilizzo di comandi radio o necessitare di particolari sicurezze. ● Per prevenire situazioni di potenziale pericolo, verificare periodicamente le condizioni operative dell'avvolgibile.

### 02.2 Avvertenze per la installazione

Verificare che la confezione sia integra e non abbia subito danni durante il trasporto. ● L'urto violento e l'utilizzo di utensili non adeguati, può causare la rottura di parti esterne o interne del motore. ● E' vietato forare o manomettere in alcun modo il motore. Non modificare o sostituire parti senza l'autorizzazione del costruttore. ● Non manipolare il motore prendendolo per il cavo di alimentazione. Se il cavo di alimentazione viene danneggiato, il prodotto non può essere utilizzato. Non tentare di sostituire il cavo di alimentazione. ● Eventuali viti necessarie al completamento dell'installazione non devono entrare in contatto con il motore. ● Il motore deve essere di potenza adeguata al carico applicato (verificare i dati di targa riportati sul motore). ● Utilizzare rulli avvolgitori di spessore minimo 10/10. ● Lasciare 1-2 mm di gioco destra/sinistra sul rullo avvolgitore. ● Verificare che la puleggia di traino e la corona adattatore siano di forma e dimensioni conformi al rullo avvolgitore utilizzato. Adattatori, supporti e accessori vari inerenti al motore devono essere scelti esclusivamente tra quelli del catalogo STAFER. ● Se il prodotto è installato ad un'altezza inferiore a 2,5 m dal pavimento o da altra superficie d'appoggio, è necessario proteggere le parti in movimento con una copertura, per impedire l'accesso accidentale. Garantire in ogni caso l'accesso per gli interventi di manutenzione. ● Il cavo di alimentazione deve essere posizionato in modo tale da non entrare in contatto con parti in movimento. ● Il cavo di alimentazione del prodotto è adatto per essere installato esclusivamente all'interno. Se l'installazione avviene all'esterno, posare il cavo in un tubo di protezione. ● Nel caso di più apparecchiature radio nello stesso impianto, la distanza fra di loro non deve essere inferiore a 1,5 m. ● Non installare il prodotto in prossimità di superfici metalliche. ● Posizionare i pulsanti in vista dell'avvolgibile ma lontano dalle sue parti in movimento. Posizionare i pulsanti ad un'altezza superiore a 1,5 m dal pavimento. ● I motori sono progettati per uso residenziale; è previsto un tempo di lavoro continuo massimo di 4 minuti. ● Durante il funzionamento, il corpo motore raggiunge alte temperature: prestare cautela. ● Il motore è provvisto internamente di dispositivo termico di sicurezza auto ripristinante, che arresta il motore in caso di surriscaldamento. Il motore torna al normale funzionamento quando la sua temperatura scende sotto il limite di sicurezza (normalmente da 10 a 15 minuti). ● Il motore deve essere installato in modo tale da non venire a contatto con liquidi e comunque in posizione protetta rispetto agli agenti atmosferici. ● Il cavo dell'antenna è sottoposto alla tensione di rete. E' vietato e pericoloso tagliare il cavo dell'antenna. Se il cavo dell'antenna è danneggiato, sostituire il prodotto. ● Per la vostra sicurezza, è vietato operare in prossimità del rullo avvolgitore a motore alimentato.

### 02.3 Avvertenze per l'uso

Il prodotto non è destinato ad essere usato da persone (bambini compresi) le cui capacità fisiche, sensoriali o mentali siano ridotte, oppure con mancanza di esperienza o di conoscenza, a meno che esse non abbiano potuto beneficiare, attraverso l'intermediazione di una persona responsabile della loro sicurezza, di una sorveglianza o di istruzioni riguardanti l'uso del prodotto. ● Prima di azionare l'avvolgibile, assicurarsi che persone o cose non si trovino nell'area interessata dal movimento dell'avvolgibile. Controllare l'automazione durante il movimento e mantenere le persone a distanza di sicurezza, fino al termine del movimento. ● Non permettere ai bambini di giocare con l'apparecchio e con i dispositivi di comando. ● Non azionare l'avvolgibile quando si stanno effettuando operazioni di manutenzione (es. pulizia vetri, ecc). Se il dispositivo di comando è di tipo automatico, scollegare il motore dalla linea di alimentazione.

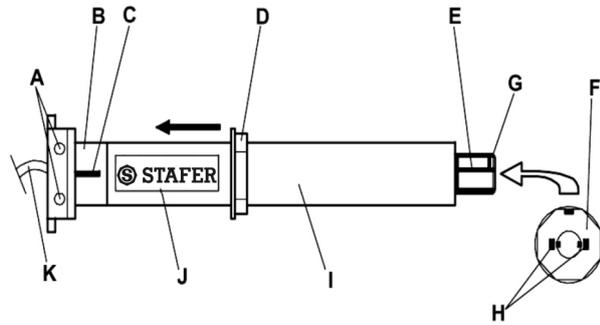


### 03. TABELLE DELLE PORTATE E COMPONENTI DEL MOTORE

#### V6RX.3

Modello	Coppia Nm	Giri/min	Consumo W
V6RX.3 15/13	15	13	125
V6RX.3 27/13	27	13	190
V6RX.3 35/13	35	13	230
V6RX.3 45/13	45	13	290

Modello	Coppia Nm	Giri/min	Consumo W
V6RX.3 8/17	8	17	105
V6RX.3 12/17	12	17	125
V6RX.3 22/17	22	17	190
V6RX.3 28/17	28	17	230
V6RX.3 38/17	38	17	290

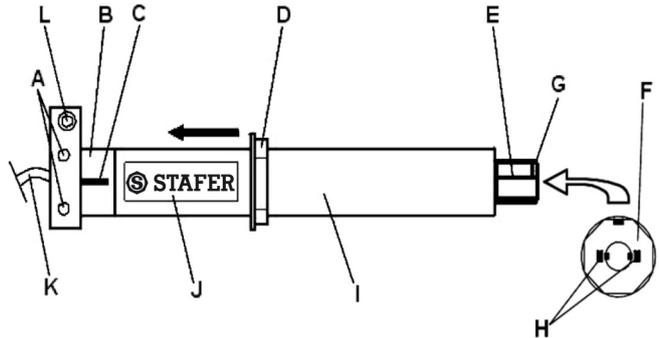


A=viti di regolazione finecorsa / B=corona base / C=chiavetta di inserzione / D=corona adattatore / E=pignone di uscita / F=puleggia di traino / G=dente di aggancio / H=clips di aggancio (per togliere la puleggia allargare le clips e tirare leggermente) / I=corpo del motoriduttore / J=dati di targa / K=cavo di alimentazione

#### VM6RX.3

Modello	Coppia Nm	Giri/min	Consumo W
VM6RX.3 15/13	15	13	125
VM6RX.3 27/13	27	13	190
VM6RX.3 35/13	35	13	230
VM6RX.3 45/13	45	13	290

Modello	Coppia Nm	Giri/min	Consumo W
VM6RX.3 8/17	8	17	105
VM6RX.3 12/17	12	17	125
VM6RX.3 22/17	22	17	190
VM6RX.3 28/17	28	17	230
VM6RX.3 38/17	38	17	290

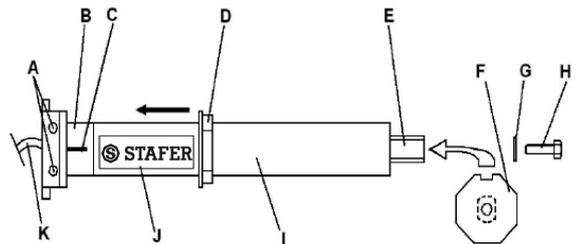


A=viti di regolazione finecorsa / B=corona base / C=chiavetta di inserzione / D=corona adattatore / E=pignone di uscita / F=puleggia di traino / G=dente di aggancio / H=clips di aggancio (per togliere la puleggia allargare le clips e tirare leggermente) / I=corpo del motoriduttore / J=dati di targa / K=cavo di alimentazione / L=foro per manovra di emergenza

#### V7RX.3

Modello	Coppia Nm	Giri/min	Consumo W
V7RX.3 80/12	80	12	375
V7RX.3 100/12	100	12	410
V7RX.3 130/9	130	9	410

A=viti di regolazione finecorsa / B=corona base / C=chiavetta di inserzione / D=corona adattatore / E=pignone di uscita / F=puleggia di traino / G=rosetta / H=vite di bloccaggio / I=corpo del motoriduttore / J=dati di targa / K=cavo di alimentazione



### 04. TRASMETTITORI COMPATIBILI

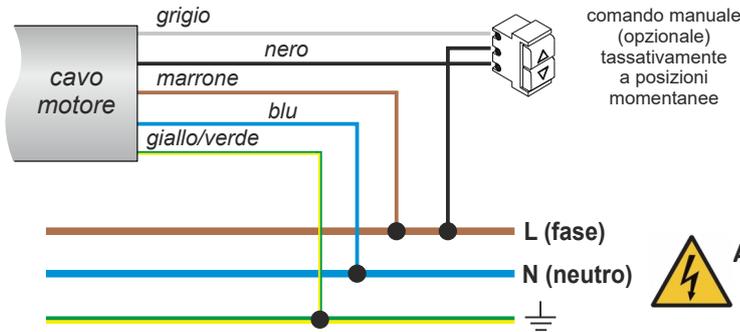
I motori della serie Rx.3 sono compatibili con i trasmettitori della serie 596.T.X.... e 595.... (frequenza 433,42MHz).

596.T.X....	595.T.X1.00	595.P.X1.00	595.M.X1.00
<p>Retro del radiocomando, all'interno del vano batteria.</p> <p>MENU ← PROG →</p> <p>tasto orientamento</p> <p>tasto sole; funzione per sensori sole/vento</p> <p>funzione non disponibile con questo motore</p>	<p>led</p> <p>led</p> <p>Retro del radiocomando</p> <p>PROG</p>	<p>led</p> <p>led</p> <p>Retro della placca</p> <p>PROG</p>	<p>led</p> <p>led</p> <p>Retro del pulsante</p> <p>PROG</p>

### 05. MONTAGGIO ADATTATORI

- 1) Inserire la corona adattatore e, centrando la chiavetta di inserzione, spingerla fino in fondo alla corona base.
- 2) Inserire la puleggia di traino, facendo corrispondere le clips ai denti di aggancio del pignone, fino a sentire il «click».

## 06. COLLEGAMENTO ELETTRICO



comando manuale  
(opzionale)  
tassativamente  
a posizioni  
momentanee

N.B. Se si collega solo il pulsante senza aver memorizzato un radiocomando, ogni volta che il motore riceve tensione in seguito ad una interruzione di corrente, entrerà in fase di «programmazione» ed effettuerà 4 movimenti (paragrafo 7, punto B).

**ALIMENTAZIONE DI RETE**

### 06.1 Avvertenze per l'elettricista

Effettuare i collegamenti in assenza di alimentazione. ● Verificare che la linea di alimentazione non dipenda da circuiti elettrici destinati all'illuminazione. ● Nella linea di alimentazione deve essere inserito un dispositivo magnetotermico o differenziale. Sulla linea di alimentazione deve essere inserito un dispositivo di sezionamento con categoria di sovratensione III, cioè distanza tra i contatti di almeno 3,5 mm. ● La sezione dei cavi di collegamento deve essere proporzionata alla lunghezza degli stessi ed all'assorbimento del carico, ed in ogni caso non inferiore ad 1,5 mm. ● Il prodotto non prevede alcuna protezione contro sovraccarichi o cortocircuiti. Prevedere sulla linea di alimentazione una protezione adeguata al carico, ad esempio un fusibile di valore massimo 3,15 A. ● I pulsanti di comando sono collegati alla tensione di rete e quindi devono essere adeguatamente isolati e protetti.

### 06.2 Alimentazione

La tensione di alimentazione deve essere applicata ai fili MARRONE (fase) e BLU (neutro). E' obbligatorio collegare il filo GIALLO-VERDE all'impianto di messa a terra. Le specifiche elettriche del motore sono riportate nell'etichetta applicata al tubo del motore.

### 06.3 Pulsanti di comando

I pulsanti di comando sono opzionali. Se utilizzati, i pulsanti di comando devono essere applicati ai fili NERO e GRIGIO e devono chiudere sul filo MARRONE (fase). Devono essere utilizzati **pulsanti a posizioni momentanee** (a «uomo presente»), non utilizzare deviatori a posizione mantenuta. Più pulsanti di comando possono essere collegati attraverso una connessione in parallelo. I pulsanti di comando sono sottoposti alla tensione di rete e dovranno quindi essere adeguatamente isolati e protetti. Nel caso in cui i pulsanti di comando non vengano utilizzati provvedere all'isolamento dei cavi grigio e nero. E' vietato collegare in parallelo 2 o più motori allo stesso pulsante di comando (farlo solo con opportune centraline).

### 06.4 Collegamento del motore a centrali domotiche

Esistono diversi tipi di centrali domotiche. Alcune centrali domotiche permettono di programmare il tempo di chiusura dei contatti di uscita, mentre altre non lo permettono; alcune centrali domotiche misurano l'assorbimento in corrente dei dispositivi applicati ai contatti di uscita, mentre altre non lo fanno; alcune centrali domotiche lavorano con protocolli proprietari, mentre altre lavorano con protocolli "standard" (ad esempio KNX, MODBUS, ...). Data la diversità delle caratteristiche delle centrali domotiche in commercio, il produttore del motore non può conoscere a priori se il motore è compatibile con la centrale domotica installata. Le uscite di comando della centrale domotica devono essere collegate agli ingressi pulsanti del motore (fili GRIGIO e NERO) sostituendo di fatto i pulsanti di comando manuale. Di conseguenza la centrale domotica deve rispettare le regole di funzionamento dei pulsanti di comando, a IMPULSO o a UOMO PRESENTE.

#### Regole che la centrale domotica deve rispettare per comandare i motori con pulsanti funzionanti a IMPULSO.

- La centrale domotica NON DEVE misurare la corrente assorbita dagli ingressi pulsante del motore (i quali assorbono correnti inferiori ad 1 mA).
- La centrale domotica deve essere collegata al motore come da schema, sostituendo i pulsanti di comando con le uscite di comando della centrale domotica.
- Per azionare il motore, la centrale domotica deve chiudere il contatto (salita o discesa) per più di 0,5 secondi (tipicamente si utilizza un impulso di durata 1 secondo).
- A contatti aperti, per arrestare il motore la centrale domotica deve chiudere un contatto (salita o discesa) per meno di 0,5 secondi (tipicamente si utilizza un impulso di durata 0,2 secondi).

#### Regole che la centrale domotica deve rispettare per comandare i motori con pulsanti funzionanti a UOMO PRESENTE.

- La centrale domotica NON DEVE misurare la corrente assorbita dagli ingressi pulsante del motore (i quali assorbono correnti inferiori ad 1 mA).
- La centrale domotica deve essere collegata al motore come da schema, sostituendo i pulsanti di comando con le uscite di comando della centrale domotica.
- Per permettere il completamento dell'intera manovra di apertura/chiusura, la centrale domotica deve essere in grado di chiudere il contatto di salita/discesa per il tempo necessario al motore a compiere la manovra completa di apertura/chiusura.
- Per arrestare il motore, la centrale domotica deve essere in grado di riaprire i contatti di salita/discesa in qualsiasi momento.

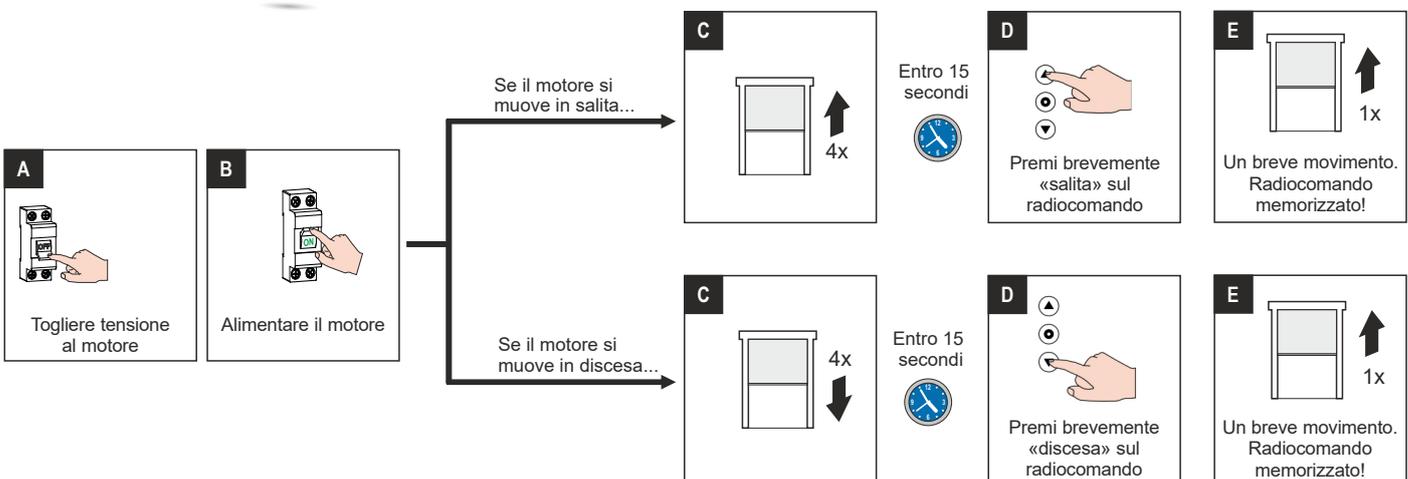
Al momento della stampa di questo documento, non sono note particolari problematiche relative alla connessione tra prodotti STAFER SPA e centrali domotiche (qualora si rispettino le regole di cui sopra). Tuttavia STAFER declina ogni responsabilità riguardante la mancata compatibilità (anche parziale) con qualsivoglia centrale domotica. Se la centrale domotica utilizza protocolli KNX o simili, contattare il fornitore della centrale domotica informandolo delle regole sopra riportate. E' probabile che il produttore della centrale domotica possa fornire adeguate interfacce per connettere il motore alla centrale domotica. Per ulteriori informazioni contattare il proprio rivenditore.

## 07. PRIMA INSTALLAZIONE (CON RADIOCOMANDO)

Si consiglia di leggere interamente tutta la procedura prima di effettuare le operazioni descritte, in maniera tale da rendere l'esecuzione della procedura più semplice e con meno possibilità di errore.



**L'installazione deve essere effettuata da un tecnico qualificato. In caso di dubbi contattare il proprio fornitore.**

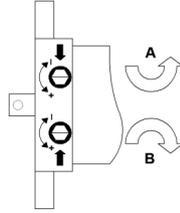


SE AL PUNTO «E» IL MOTORE EFFETTUA 4 MOVIMENTI SIGNIFICA CHE LA MEMORIZZAZIONE NON E' AVVENUTA. PROBABILMENTE SI E' PREMUTO IL RADIOCOMANDO OLTRE I 15 SECONDI DAI MOVIMENTI DEL MOTORE. RIPRENDERE DAL PUNTO «A» TOGLIENDO TENSIONE E RIFARE LA PROCEDURA.

SE AL TERMINE DELLA MEMORIZZAZIONE IL MOTORE SI MUOVE AL CONTRARIO RISPETTO AI TASTI CHE SI PREMONO SUL RADIOCOMANDO OCCORRE INVERTIRE IL SENSO DI ROTAZIONE (VEDI PARAGRAFO 13) OPPURE ESEGUIRE IL RESET (VEDI PARAGRAFO 14) E RIFARE LA PROCEDURA.

## 08. REGOLAZIONE DEI FINECORSI

- A. si allunga la corsa (senso antiorario)
- B. si accorcia la corsa (senso orario)



I finecorsa sono integrati nel motoriduttore e limitano la corsa della tapparella, tenda da sole, ecc. con un massimo di 28 giri. La loro corretta regolazione è necessaria per garantire un perfetto e duraturo funzionamento sia del motoriduttore sia del meccanismo applicato. La taratura da fabbrica permette circa 3 giri di rotazione per entrambi i sensi di marcia.

**Nel caso di motori con manovra di emergenza (Mod.VM6RX.2) quando si manovra il comando manuale non si devono superare le posizioni di finecorsa (non aprire o chiudere completamente il telo).**

### Tapparella

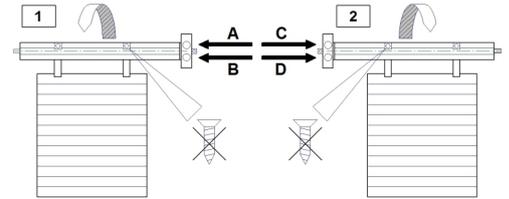
Fare attenzione alla tapparella in movimento e mantenersi lontano sino a che la tapparella non sia completamente abbassata.

Figura 1: motore montato a destra (vista dall'interno)

- A: finecorsa alto
- B: finecorsa basso

Figura 2: motore montato a sinistra (vista dall'interno)

- C: finecorsa alto
- D: finecorsa basso



**E' vietato usare catenacci manuali sulle tapparelle (ove sia montato questo motore).**

### Tenda da sole

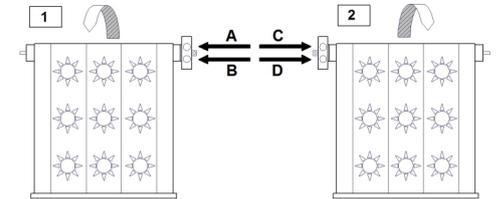
Non azionare la tenda quando nelle vicinanze si stanno effettuando operazioni di manutenzione, quali la pulitura delle finestre. Scollegare il motore, in tali casi, se presente un comando automatico.

Figura 1: motore montato a destra (vista dall'esterno)

- A: finecorsa basso
- B: finecorsa alto

Figura 2: motore montato a sinistra (vista dall'esterno)

- C: finecorsa basso
- D: finecorsa alto

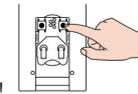


## 09. AGGIUNGERE / CANCELLARE UN DISPOSITIVO RADIO (RADIOCOMANDO, SENSORE SOLE/VENTO)

Nel caso sia presente almeno un radiocomando funzionante procedere come segue.

01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Premi per 2 sec. **PROG** di un radiocomando già in memoria. Il motore effettua 2 movimenti in salita.
03. Entro 15 secondi, per **aggiungere** un radiocomando: premi **STOP** oppure **SU** del radiocomando da aggiungere. Per **aggiungere** un sensore sole/vento: ruotare la girante a mano qualche giro. Per **eliminare** un radiocomando premere **GIU**. Per **eliminare** un sensore sole/vento: eseguire la funzione 27 (vedi manuale anemometro)
04. Il motore eseguirà 2 movimenti SU: dispositivo memorizzato!! / 1 movimento GIU: dispositivo cancellato!! / 4 movimenti su/giù: Errore!!

Radioc. 596



**PROG**

Radioc. 595



**NOTE: punto 04. viene segnalato «errore» se il codice radio non previene in tempo utile.**

Nel caso non sia presente neanche un radiocomando funzionante procedere utilizzando il pulsante a muro. Se non c'è, collegare un pulsante «volante» ai fili come indicato nello schema elettrico al paragrafo 6 (pag.3). Eventualmente si può procedere anche con il reset totale come indicato nel paragrafo 14 (pag.5) ed eseguire poi la memorizzazione (pag.03).

01. Se possibile porta il motore in posizione intermedia.
02. Togli tensione, attendi qualche secondo, alimenta nuovamente.
03. Entro 15 secondi, premi il pulsante brevemente e velocemente **3 volte SU** e **3 volte GIU**. Il motore effettua 1 movimento **SU/GIU**.
04. Entro 15 secondi, premi brevemente **1 volta SU** e **1 volta GIU**. Dopo 10 secondi il motore effettua 2 movimenti **SU**.
05. Premere sul nuovo radiocomando **STOP** oppure **SU**.
06. Il motore confermerà con un doppio movimento in su.

## 10. ANEMOMETRI SOLE/VENTO

I sensori generano delle manovre automatiche senza preavviso che possono essere fonte di pericolo. E' compito dell'installatore informare l'utilizzatore finale ed eventualmente integrare nell'installazione adeguati sistemi di sicurezza. In alcune situazioni (ad esempio perdita di tensione del motore o del sensore, guasto del motore o del sensore, disturbi radio...) è possibile che il comando impartito dal sensore non venga rilevato dal motore. Il sensore quindi non deve essere inteso come un dispositivo di sicurezza atto a garantire in ogni condizione l'integrità dell'avvolgibile, ma un mezzo per ridurre la probabilità che l'avvolgibile venga danneggiato da eventi atmosferici avversi.

### Sensori compatibili con i motori RX-3

Tutti i motori della serie RX.3 hanno la ricevente radio integrata e richiedono l'utilizzo di sensori radio. Utilizzare gli anemometri sole/vento codice 595.K.XS.00 (sensore per uno o più motori). Il sensore rileva la presenza di vento, viene inviato il messaggio ai motori, questi, in base alle proprie impostazioni, decidono se tirare su la tenda oppure no. In caso di salita i comandi manuali vengono inibiti fino al termine dell'allarme. Quando il sensore rileva presenza di sole, viene inviato il messaggio «sole presente», i motori sintonizzati si azionano in discesa. Quando il sensore rileva assenza di sole, viene inviato il messaggio «sole assente», i motori sintonizzati si azionano in salita. Ciascun motore può memorizzare solo un anemometro sole/vento. Per ulteriori informazioni consultare il manuale degli anemometri.

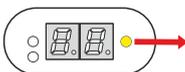
#### Funzione sole per sensore sole-vento con radiocomando Art. 596



Seleziona il canale associato al motore (escluso «SE» Sequenziatore)



Premi il tasto SOLE sul radiocomando (circa per 2 sec.) finché varia lo stato del LED GIALLO. Il motore effettua un movimento su/giù per confermare la modifica.



**LED GIALLO ACCESO/SPENTO:**  
funzione «sole» attiva / disattiva

Per chiarimenti consulta il manuale del tuo sensore sole-vento.

#### Funzione sole per sensore sole-vento con radiocomandi Art. 595...

01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Premi velocemente **3 volte PROG** sul retro (si accende il led rosso). Il motore segnala su/giù.
03. Premi **2 volte SU** e **2 volte GIU**, poi **STOP**.
04. Il motore segnala su/giù.
05. Per attivare premi **1 volta SU**. Per disattivare premi **1 volta GIU**.
06. Dopo 2 secondi il motore replica il movimento.
07. Premi velocemente **3 volte PROG** per uscire (si spegne il led rosso, il motore non segnala nulla).



Per chiarimenti consulta il manuale del tuo sensore sole-vento.

## 11. TEST ANEMOMETRICO

Non appena nel motore viene memorizzato un anemometro sole/vento radio, si attiva automaticamente un controllo di comunicazione tra l'anemometro ed il motore. Se la comunicazione viene a mancare per più di 60 minuti, il motore effettua una manovra di salita a protezione della tenda. Questa manovra automatica viene eseguita ogni 60 minuti fino al ripristino della comunicazione radio. Non è possibile disattivare la funzione di test radio.

## 12. FUNZIONE ORIENTAMENTO

Questa funzione può essere utile ad esempio nella movimentazione di frangisole. Attivando questa funzione sarà possibile muovere il motore a scatti permettendo l'orientamento delle stecche, sia utilizzando i pulsanti a muro, sia utilizzando il radiocomando. E' possibile impostare la durata dei movimenti di orientamento (vedi Tabella). La fabbrica imposta la funzione a livello 2 (50 msec), corrispondente a movimenti più precisi. Per modificare questo parametro segui quanto riportato di seguito.

### 12.1 Come regolare la funzione orientamento con radiocomando Art. 596

01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Premi brevemente **MENU** sul radiocomando, sul display compare - - .
03. Premi **7 volte GIU**. Sul display compare «07».
04. Premi **STOP**. Il motore segnala il valore corrente (da 1 a 5 movimenti).
05. Premi **SU** il numero di volte pari all'impostazione desiderata (da 1 a 5).
06. Dopo 5 sec. il motore segnala la nuova impostazione (da 1 a 5 movimenti).
07. Premi **MENU** per uscire.

### 12.2 Come regolare la funzione orientamento con radiocomando Art. 595

01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Premi velocemente **3 volte** il tasto **PROG\*** (led rosso acceso). Motore muove su/giù.
03. Premi **7 volte GIU**.
04. Premi **STOP**. Il motore segnala su/giù.
05. Premi **SU**. Il motore segnala il valore corrente (da 1 a 5 movimenti).
06. Premi **SU** il numero di volte pari all'impostazione desiderata (da 1 a 5).
07. Dopo 5 sec. il motore segnala la nuova impostazione (da 1 a 5 movimenti).
08. Per uscire premi velocemente **3 volte PROG\*** (si spegne il led rosso).

### 12.4 Come azionare la funzione orientamento

#### Da radiocomando Art. 596

Utilizza i pulsanti dedicati all'orientamento SX e DX (vedi paragrafo 4).

#### Da radiocomando Art. 595

Premi brevemente e velocemente **2 volte STOP** e poi mantieni premuto **SU** o **GIU** fino alla posizione desiderata.

N° movimenti	1	2	3	4	5
Durata movimento di orientamento	inattiva	50 msec	100 msec	150 msec	200 msec

### 12.3 Come regolare la funzione orientamento da pulsante a muro

01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Togli tensione, attendi qualche secondo, alimenta nuovamente.
03. Entro 15 secondi, premi brevemente e velocemente **3 volte SU** e **3 volte GIU**. Il motore effettua 1 movimento **SU/GIU**.
04. Entro 15 secondi, premi brevemente **7 volte GIU**. Dopo 10 secondi il motore effettua 1 movimento **SU/GIU**.
05. Premi **SU**. Il motore segnala il valore corrente (da 1 a 5 movimenti).
06. Premi **SU** il numero di volte pari all'impostazione desiderata (da 1 a 5).
07. Dopo 5 sec. il motore segnala la nuova impostazione (da 1 a 5 movimenti).
08. Attendere 5 secondi per uscire dal MENU.

## 13. FUNZIONE DI INVERSIONE DI ROTAZIONE

Se dopo l'installazione la rotazione del motore avviene a rovescio rispetto ai tasti del radiocomando (es. premo salita sul radiocomando e la tapparella va in discesa) è possibile invertire il senso di rotazione con la seguente procedura.

### 13.1 UTILIZZANDO IL RADIOCOMANDO Art. 596

01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Premi brevemente **MENU** sul radiocomando, sul display compare - - .
03. Premi **5 volte GIU**. Sul display compare «05».
04. Premi **STOP**. Il motore segnala con movimento su/giù.
05. Per invertire premere **SU**. Il motore segnala con movimento su/giù.
06. Premi **MENU** per uscire.

### 13.3 UTILIZZANDO IL PULSANTE A MURO (SE PRESENTE)

01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Togli tensione, attendi qualche secondo, alimenta nuovamente.
03. Entro 15 secondi, premi brevemente e velocemente **3 volte SU** e **3 volte GIU\***. Il motore effettua 1 movimento **SU/GIU**.
04. Entro 15 secondi, premi brevemente **5 volte GIU**. Il motore effettua 1 movimento **SU/GIU**.
05. Premere **SU**. Il senso di rotazione si è invertito.
06. Attendere 5 secondi per uscire dal MENU.

### 13.2 UTILIZZANDO IL RADIOCOMANDO Art. 595

01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Premere velocemente **3 volte PROG\*** (si accende il led rosso). Il motore fa un movimento su/giù.
03. Premi **5 volte GIU**.
04. Premi **STOP**. Il motore segnala con movimento su/giù.
05. Per invertire premere **SU**. Il motore segnala con movimento su.
06. Per uscire premi velocemente **3 volte PROG\*** (si spegne il led rosso).

(\*) brevi pressioni, massimo 0,5 secondi tra una pressione e la successiva.

## 14. LOGICA PULSANTI

I pulsanti di comando possono funzionare in logica **IMPULSO** oppure in logica **UOMO PRESENTE**.

**IMPULSO**: per muovere il motore premere brevemente un pulsante per almeno 0,5 secondi; per arrestare il motore premere brevemente (meno di 0,5 secondi) uno dei due pulsanti.

**UOMO PRESENTE**: per muovere il motore tenere premuto pulsante; per arrestare il motore rilasciare il pulsante.

La fabbrica imposta il motore per lavorare in logica **IMPULSO**. Per modificare questo parametro segui quanto riportato di seguito.

### 14.1 UTILIZZANDO IL RADIOCOMANDO Art. 596

01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Premi **MENU**. Il motore fa un movimento su/giù. Sul display compare - - .
03. Premi **4 volte GIU**. Sul display compare 04.
04. Premi **STOP**. Il motore segnala:  
1 su = uomo presente, 1 giù = impulso.
05. Per selezionare «impulso»: premi **GIU**  
Per selezionare «uomo presente»: premi **SU**
06. Dopo aver premuto il motore segnala:  
1 su = uomo presente, 1 giù = impulso.
07. Premere **MENU** per uscire.

### 14.3 UTILIZZANDO I PULSANTI DI COMANDO

01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Togli tensione, attendi qualche secondo, alimenta nuovamente.
03. Entro 15 secondi, premi brevemente e velocemente **3 volte SU** e **3 volte GIU\***. Il motore fa un movimento su/giù.
04. Entro 15 secondi, premi brevemente e velocemente **4 volte GIU**. Il motore segnala: 1 su = uomo presente, 1 giù = impulso.
05. Per selezionare «impulso»: premi brevemente **GIU**.  
Per selezionare «uomo presente»: premi brevemente **SU**.
06. Il motore segnala: 1 su = uomo presente, 1 giù = impulso.
07. Attendere 5 secondi. Il motore uscirà dal menu senza alcun movimento.

### 14.2 UTILIZZANDO IL RADIOCOMANDO Art. 595

01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Premi velocemente **3 volte PROG\*** (si accende il led rosso). Il motore fa un movimento su/giù.
03. Premi **4 volte GIU**. Il motore fa un movimento su/giù.
04. Premi **STOP**. Il motore segnala:  
1 su = uomo presente, 1 giù = impulso.
05. Per selezionare «impulso»: premi **GIU**.  
Per selezionare «uomo presente»: premi **SU**.
06. Dopo aver premuto, il motore segnala:  
1 su = uomo presente, 1 giù = impulso.
07. Per uscire premi **3 volte PROG\*** (si spegne il led rosso).

(\*) brevi pressioni, massimo 0,5 secondi tra una pressione e la successiva.

## 15. RIPRISTINO DELLE CONDIZIONI DI FABBRICA (reset)

### 15.1 UTILIZZANDO IL RADIOCOMANDO Art. 596

01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Premi brevemente **MENU** sul radiocomando, sul display compare - - .
03. Premi **2 volte SU** e **9 volte GIU**, sul display compare «29».
04. Premi **STOP**, il motore effettua 6 movimenti su e giù. Attendere che si fermi.
05. Premi due volte **SU**. Il motore segnala che il reset è stato effettuato (1 doppio movimento).
06. Premere il tasto MENU per uscire dalla funzione.
07. Installa nuovamente il motore (vedi paragrafo 7).

### 15.3 UTILIZZANDO IL PULSANTE A MURO (SE PRESENTE)

01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Togli tensione, attendi qualche secondo, alimenta nuovamente.
03. Entro 15 secondi, premi brevemente e velocemente **3 volte SU** e **3 volte GIU**. Il motore effettua un movimento su/giù.
04. Entro 15 secondi, premi brevemente e velocemente **2 volte SU** e **9 volte GIU**. Il motore esegue 6 movimenti su/giù.
05. Al termine dei movimenti premi brevemente **2 volte SU**.
06. Il motore segnala che il reset è stato effettuato (1 doppio movimento).
07. Installa nuovamente il motore (vedi paragrafo 7).

(\*) brevi pressioni, massimo 0,5 secondi tra una pressione e la successiva.

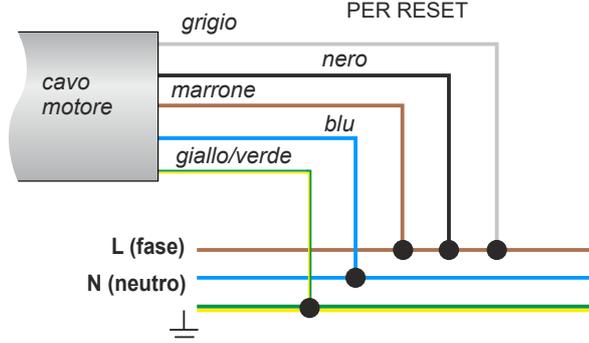
### 15.4 UTILIZZANDO I CAVI DI ALIMENTAZIONE

01. Se possibile, porta il motore in posizione intermedia.
02. Togli alimentazione.
03. Collega come da schema a lato.
04. Alimenta il motore. Il motore dopo alcuni secondi segnala con 6 movimenti su/giù.
05. Togli alimentazione.
06. Ripristina i collegamenti (vedi schema al paragrafo 6).
07. Installa nuovamente il motore (vedi paragrafo 7).

### 15.2 UTILIZZANDO IL RADIOCOMANDO Art. 595

01. Porta il motore in posizione intermedia.
02. Premere velocemente **3 volte PROG\*** (si accende il led rosso). Il motore fa un movimento su/giù.
03. Premi **2 volte SU** e **9 volte GIU**.
04. Premi **STOP**. Il motore effettua 6 movimenti su e giù. Attendere che si fermi.
05. Premi **2 volte SU**. Il motore segnala che il reset è stato effettuato (1 doppio movimento).
06. Premere velocemente **3 volte PROG\*** per uscire dal menu (si spegne il led rosso).
07. Installa nuovamente il motore (vedi sezione 7 di questo manuale).

SCHEMA ELETTRICO  
PER RESET



#### DICHIARAZIONE DI CONFORMITA' SEMPLIFICATA

Il fabbricante STAFER s.p.a. dichiara che il prodotto è conforme alla direttiva 2014/53/UE, 2014/35/UE, 2014/30/UE.



All rights reserved.  
STAFER S.p.a. - via Malpighi, 9 - 48018 Faenza (RA) ITALY  
Tel. (+39) 0546.624811 - Fax. (+39) 0546.623141 - www.stafer.com



Tutti i prodotti e le specifiche tecniche citati in questo documento sono soggetti a variazioni senza preavviso. Salvo concessioni e casi specifici concordati preventivamente con STAFER, il dispositivo deve essere utilizzato esclusivamente con apparecchiature trasmettenti della STAFER. STAFER non può essere considerato responsabile per eventuali danni derivanti da usi impropri, erronei o irragionevoli.